

NEO Research Group

http://neo.lcc.uma.es





Members



NEO Research Group

http://neo.lcc.uma.es **Telecommunications** Vehicular Ad Hoc Networks Radio Network Design Metaheuristics Frequency Assignment Problem Applied to Logistics Vehicular Routing Problem **Cutting & Packing Problems Optimization** Theory-Parallel **Algorithms** in based **Smart cities Smart mobility** Smart environment **Software Engineering** Multiobjective **Testing** Software Staffing

Automatic Refactoring

Our Research in SBSE

Software Project Scheduling Requirements Selection **Automatic Refactoring**

White-box Software Testing

Testing of
Concurrent
Systems (based on
Model Checking)

Testing Complexity

Prioritized
Pairwise
Combinatorial
Interation Testing

Test Sequences for Functional Testing

Test Suite Minimization Software Product Lines Testing

n



Resolviendo un problema multi-objetivo de selección de requisitos mediante resolutores del problema SAT





Isabel del Águila, José del Sagrado, Francisco Chicano y Enrique Alba



Motivación

Problemas NP-difíciles

En muchos artículos se puede leer...

"Este problema de optimización es NP-difícil y, por este motivo, usamos...

- MetaheurísticasHeurísticasAlgoritmos estocásticos

... que no aseguran una solución óptima, pero es capaz de encontrar buenas soluciones en un tiempo razonable

Hasta donde sabemos no existen algoritmos eficientes (tiempo polinomial) para resolver problemas NP-difíciles

Pero conocemos algoritmos ineficientes en el peor caso (tiempo al menos exponencial)



Motivación

Problema SAT (de satisfacibilidad)

¿Podemos encontrar una asignación de valores lógicos (verdadero y falso) a variables tal que satisfaga un conjunto de fórmulas lógicas?

$$\neg A \land (B \lor C)$$

 $(A \lor B) \land (\neg B \lor C \lor \neg D) \land (D \lor \neg E)$
 $A \lor B$

Fue el primer problema NP-completo (Stephen Cook, 1971)

Si se pudiera resolver en tiempo polinomial P=NP

Los algoritmos conocidos lo resuelven en tiempo exponencial (en el peor caso)

Algoritmos del estado del arte en SAT

Actualmente, los resolutores SAT resuelven instancias con millones de variables

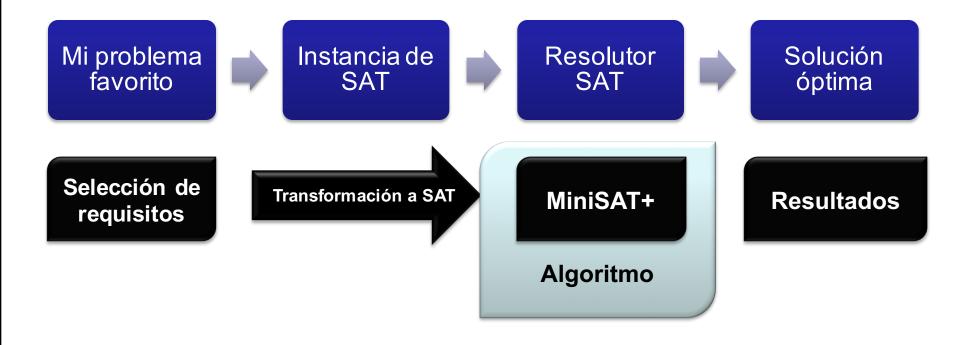
Esto es un espacio de búsqueda de 2¹000 000 ≈ 10³01030



Motivación

Problema SAT (de satisfacibilidad)

¿Podemos usar los avances de los resolutores SAT para resolver problemas de optimización?

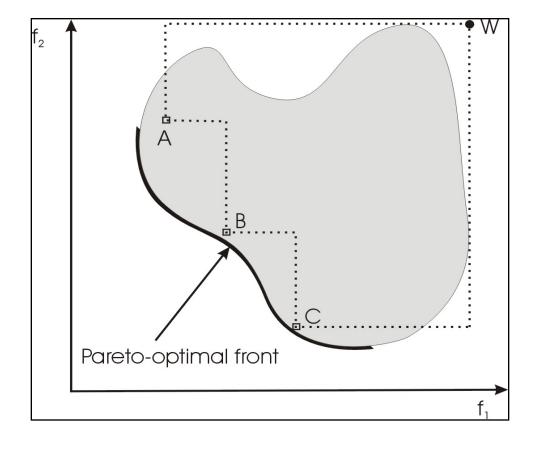




Problemas MO Formalización del problema

Problemas de Optimización Multi-Objetivo

En un problema MO hay varios objetivos (funciones) que queremos optimizar





Problemas MO Formalización del problema

Next Release Problem (NRP)

Dados:

- \triangleright Un conjunto de requisitos $R = \{r_1, r_2, ..., r_n\}$...
- \succ ... cada uno con un coste c_i y un valor w_i
- Un conjunto de interacciones funcionales entre requisitos
 - ightharpoonup Implicación (r_i antes que r_i):
- $r_i \Rightarrow r_j$
- \triangleright Combinación (r_i a la vez que r_i): $r_i \odot r_j$
- ightharpoonup Exclusión (no a la vez): $r_i \oplus r_j$

Encontrar un subconjunto de requisitos $X\subseteq R$ que además de cumplir con las interacciones minimice el coste y maximice el valor:

$$\min \quad coste(X) = \sum_{j,r_j \in X}^{\infty} c_j$$

$$\max \quad valor(X) = \sum_{j,r_j \in X}^{n} s_j$$

Restricciones PB Optimización a decisión NRP



Restricciones Pseudo-Booleanas

Una restricción Pseudo-Booleana (PB) tiene la forma:

$$\sum_{i=1}^{n} a_i x_i \odot B$$

donde

$$\odot \in \{<, \leq, =, \neq, >, \geq\}$$

$$a_i, B \in \mathbb{Z}$$
 $x_i \in \{0, 1\}$

Se pueden transformar en instancias de SAT (normalmente eficiente)

Son un formalismo de alto nivel para especificar un problema de decisión

Pueden ser la entrada para MiniSAT+

Next Release Problem

Transformación

Algoritmo

Resultados

Conclusiones y Trabajo futuro



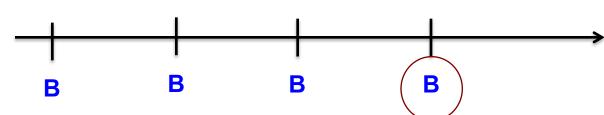
Restricciones PB Optimización a decisión NRP

Transformación de Optimización a Decisión

Supongamos que queremos minimizar f(x)



$$f(x) \leq \mathcal{H}(x) \leq \mathcal{H}(x) \leq \mathcal{H}(x) \leq B$$



Solución óptima encontrada

Se puede hacer lo mismo en el caso de problemas multi-objetivo, pero necesitamos más restricciones PB (método ε-contraint)

$$f_1(y) \leq B_1$$

$$f_2(y) \le B_2$$

$$f_1(y) \le B_1$$
 $f_2(y) \le B_2$... $f_m(y) \le B_m$



Restricciones PB Optimización a decisión NRP

Transformación de NRP

- Implicación $r_i \Rightarrow r_j : r_j \leq r_i$.
- Combinación $r_i \odot r_j$: $r_i = r_j$.
- Exclusión $r_i \oplus r_j$: $r_i + r_j \leq 1$.

Minimizar coste

$$\min: \sum_{i=1}^n c_j r_j$$
 sujeto a: $\sum_{j=1}^n s_j r_j \ge A$.

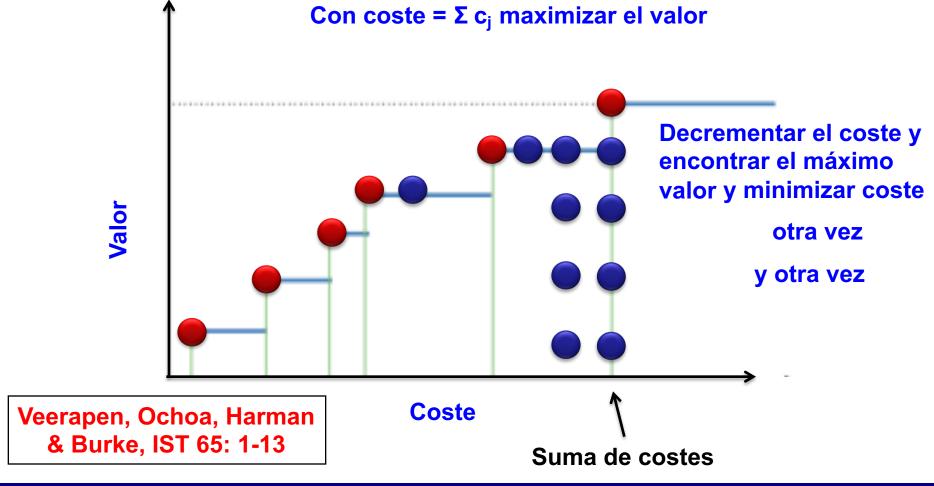
Maximizar valor

$$\text{máx}: \sum_{j=1}^{n} s_j r_j$$
 sujeto a: $\sum_{j=1}^{n} c_j r_j \leq B$.

n



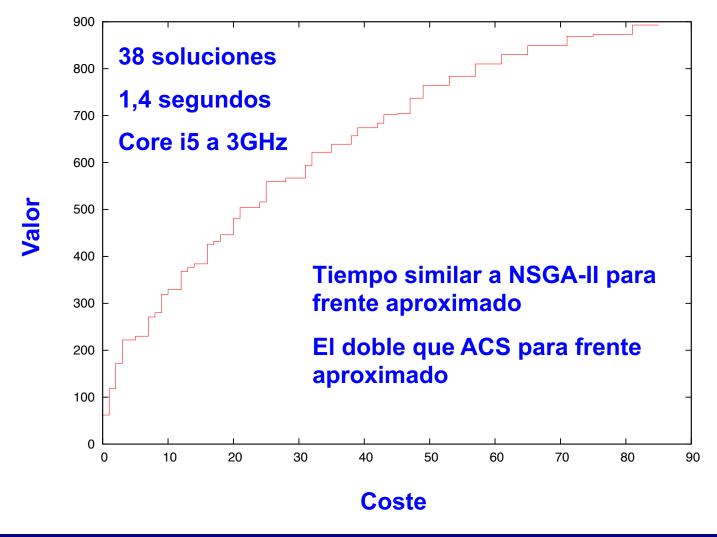
ε-constraint para resolver NRP bi-objetivo



n



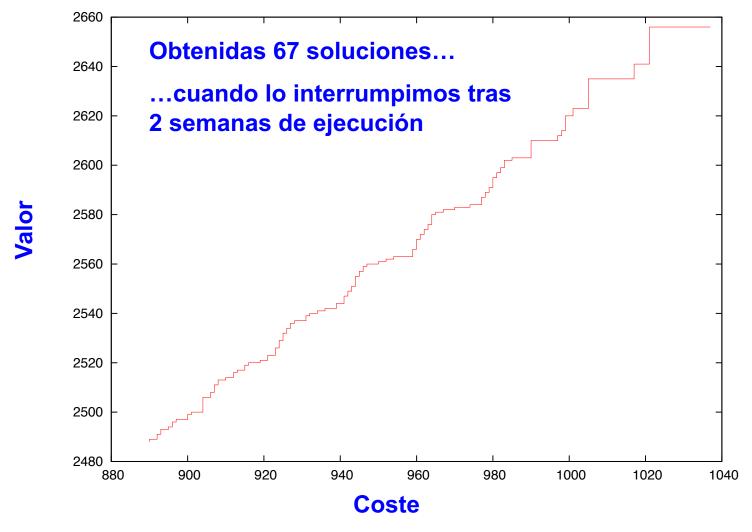
Resultados: instancia con 20 requisitos



n



Resultados: instancia con 100 requisitos



n

Conclusiones y Trabajo Futuro

Conclusiones

- Los resolutores de SAT actuales son suficientemente potentes para resolver instancias relativamente pequeñas de problemas de optimización combinatorios
- Usando ε-constraint se resuelven problemas multiobjetivo

Trabajo Futuro

- Aplicar enfoque a otros problemas
- Explorar ILP

Resolviendo un problema multi-objetivo de selección de requisitos mediante resolutores del problema SAT



Gracias por su atención !!!



Agencia de Obra Pública de la Junta de Andalucía CONSEJERÍA DE FOMENTO Y VIVIENDA

OTRI # 8.06/5.47.4356, AOP GGI3003IDII (MAXCT)

http://maxct.lcc.uma.es





TIN2014-57341-R (MoveOn)







