



UNIVERSIDAD DE CÓRDOBA
ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR
DEPARTAMENTO DE INFORMÁTICA Y ANÁLISIS NUMÉRICO
INGENIERÍA TÉCNICA EN INFORMÁTICA DE SISTEMAS
SEGUNDO CURSO, SEGUNDO CUATRIMESTRE



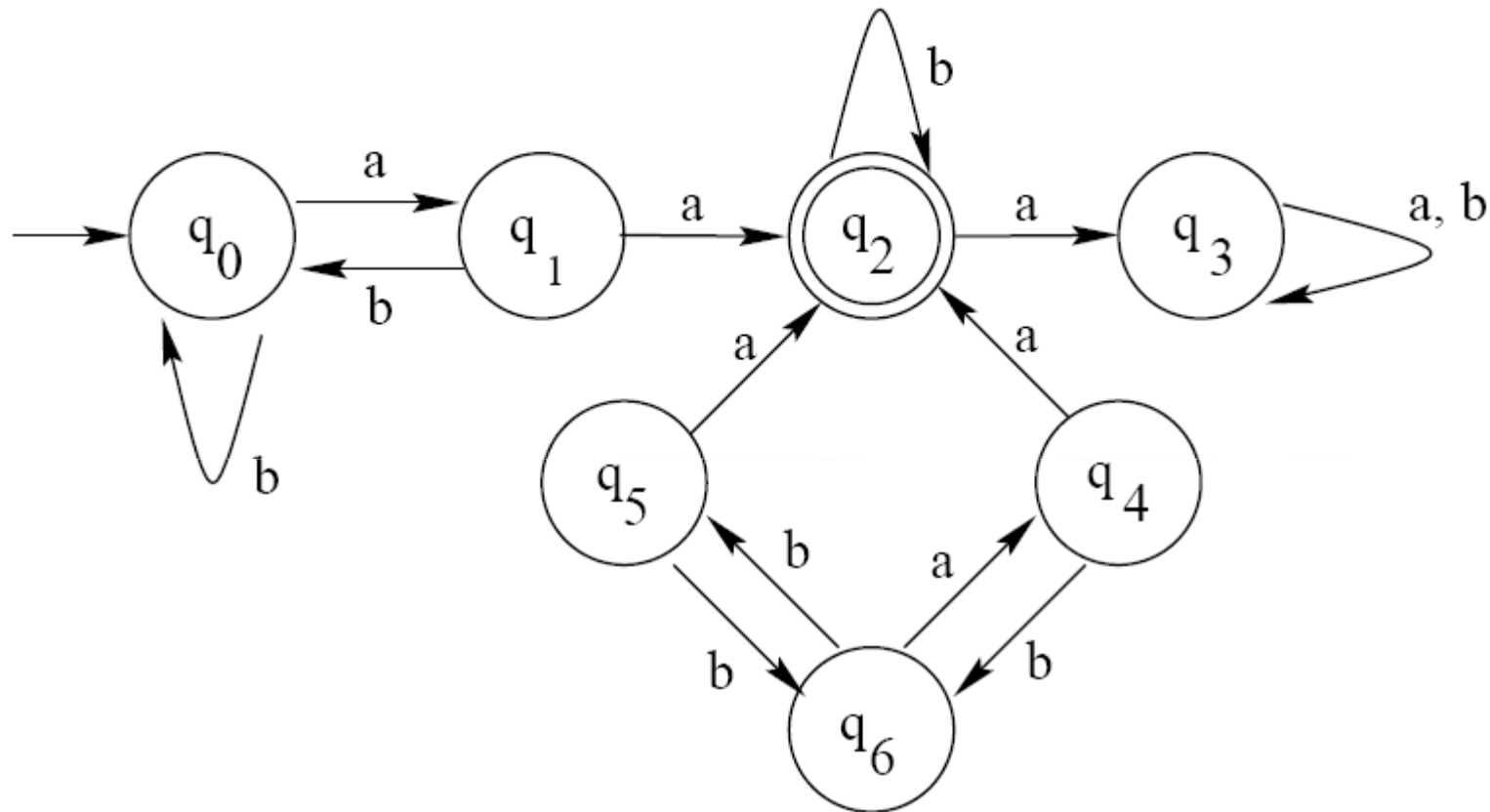
TEORÍA DE AUTÓMATAS Y LENGUAJES FORMALES

**Tema 6.- Autómatas finitos
y máquinas secuenciales**

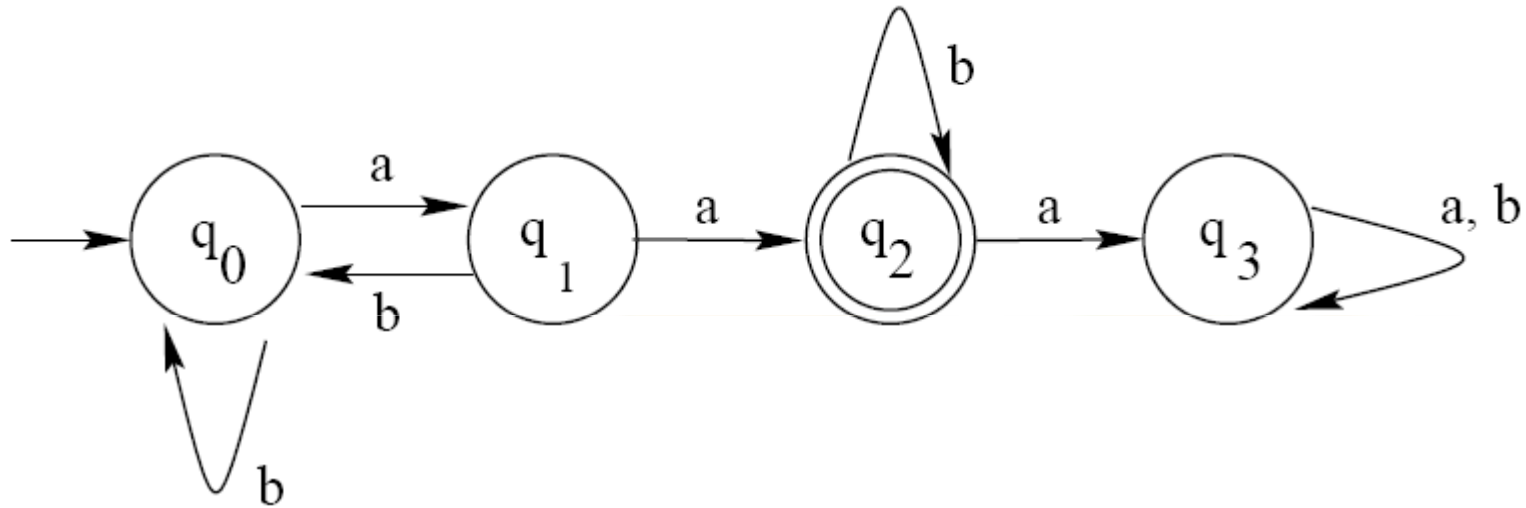


Algoritmo para la obtención de los estados accesibles

```
[1] inicio
[2]   Accesibles  $\leftarrow \{q_0\}$  y  $q_0$  no marcado
[3]   mientras haya un estado no marcado  $q \in$  Accesibles hacer
[4]     Marcar el estado  $q$ 
[5]     para cada  $\sigma \in \Sigma$  hacer
[6]       si  $\delta(q, \sigma) = q' \notin$  Accesibles
[7]         entonces Accesibles  $\leftarrow$  Accesibles  $\cup \{q'\}$ 
[8]           y  $q'$  no marcado
[9]       fin si
[10]    fin para
[11]  fin mientras
[12] fin
```



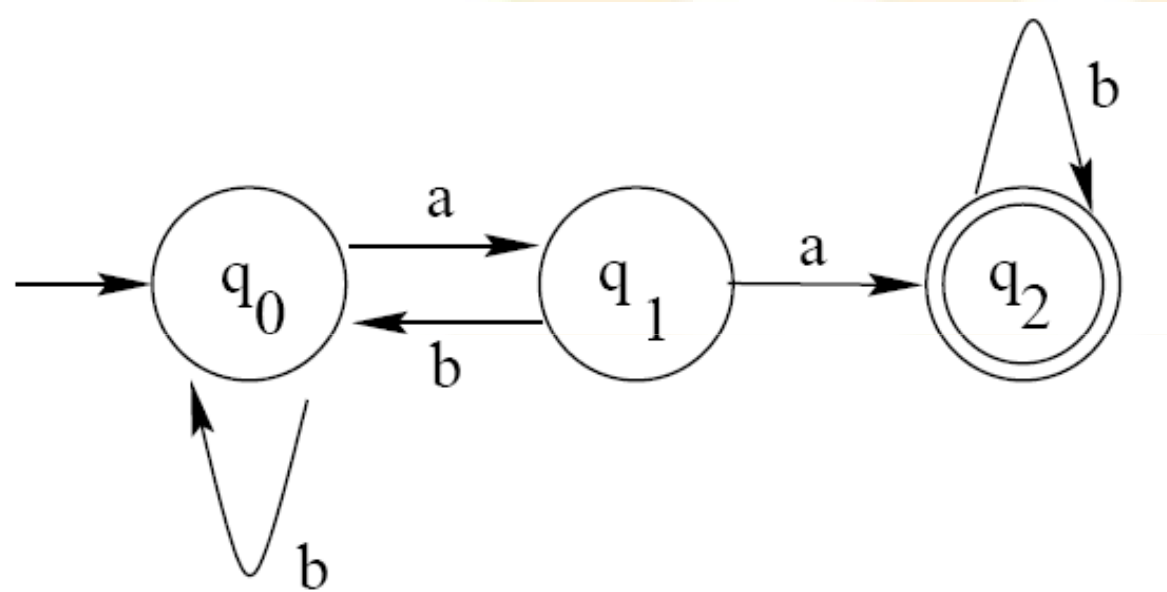
Autómata con estados inútiles



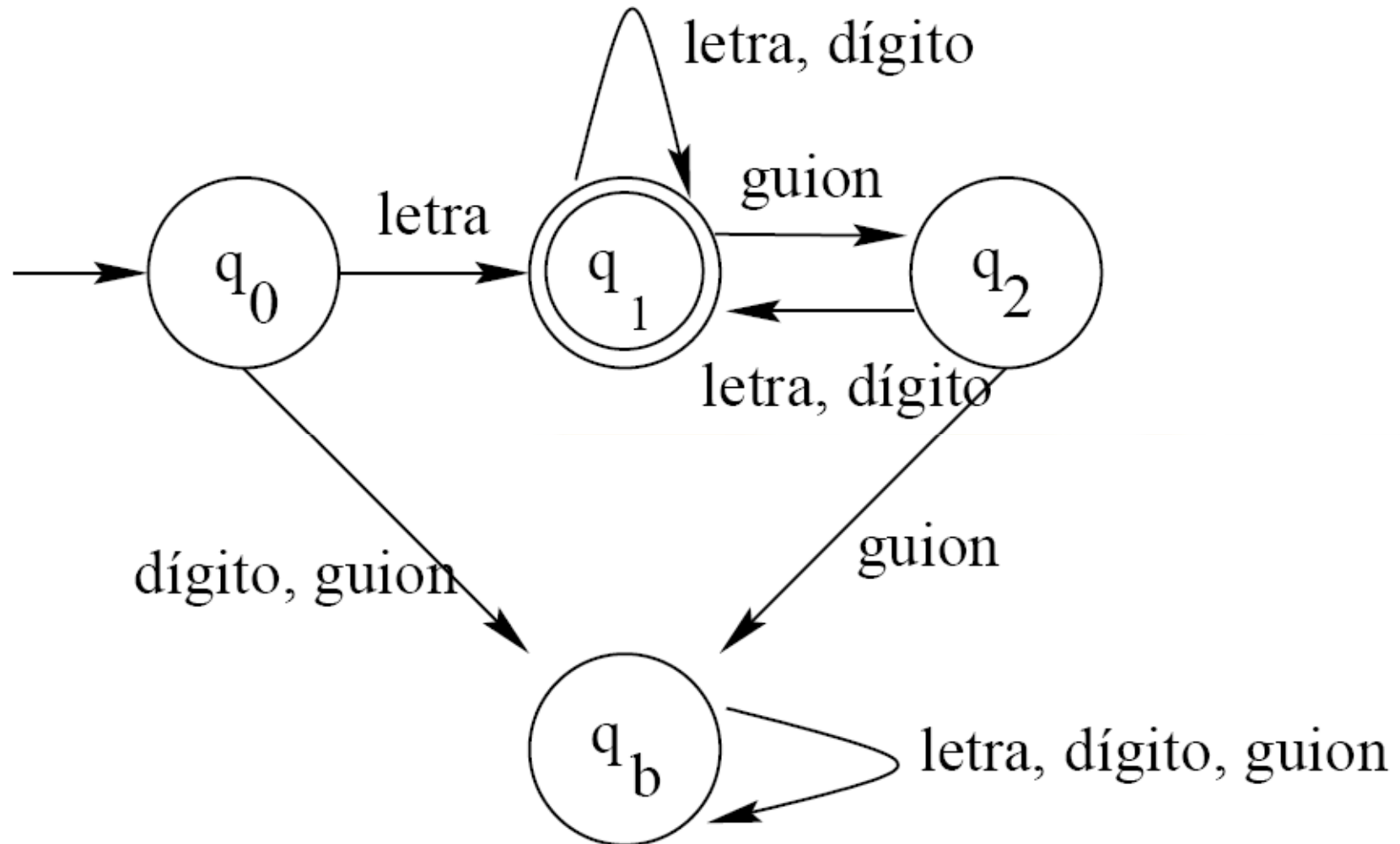
Autómata conexo pero con estados no finalizables

Algoritmo para la obtención de los estados finalizables

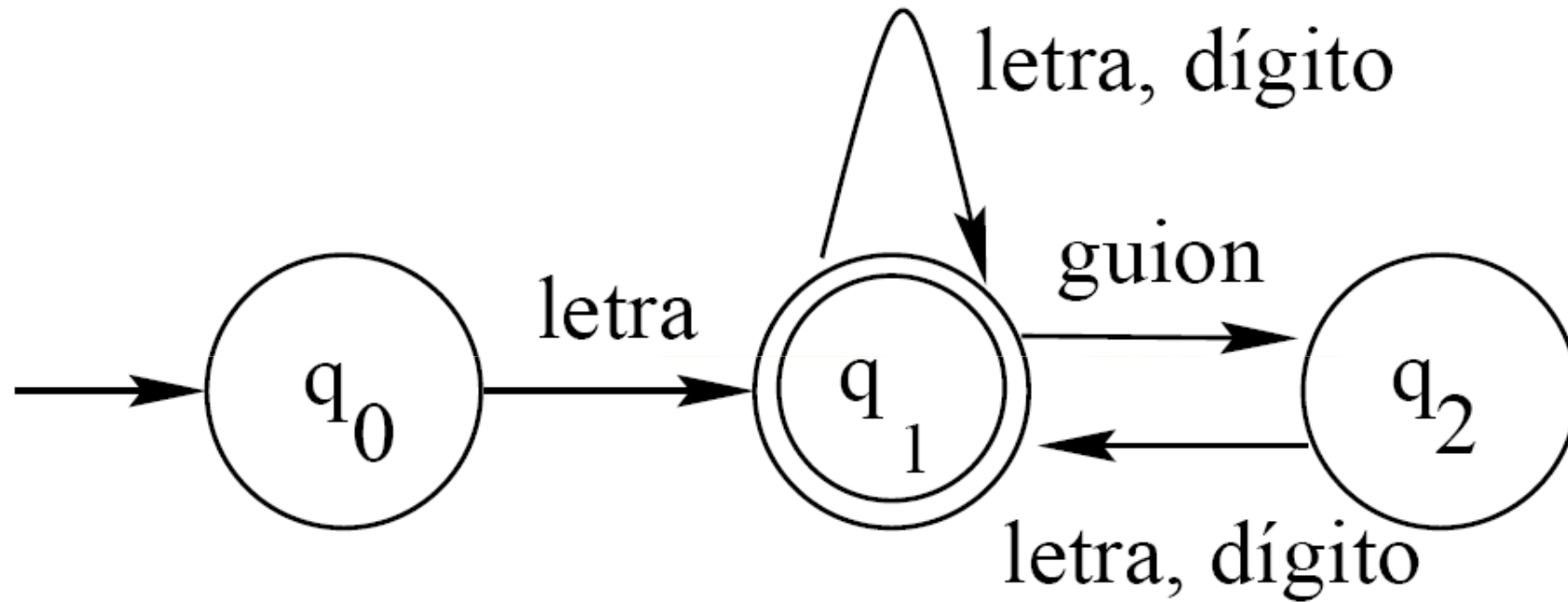
```
[1] inicio
[2]   Viejo  $\leftarrow \emptyset$ 
[3]   Nuevo  $\leftarrow F$ 
[4]   mientras (Viejo  $\neq$  Nuevo) hacer
[5]     Viejo  $\leftarrow$  Nuevo
[6]     para cada  $q \notin V$  iejo hacer
[7]       si  $\exists \sigma \in \Sigma, \delta(q, \sigma) \in \text{Nuevo}$ 
[8]         entonces Nuevo  $\leftarrow$  Nuevo  $\cup \{q\}$ 
[9]       fin si
[10]    fin para
[11]  fin mientras
[12]  Finalizables  $\leftarrow$  Nuevo
[13] fin
```



Autómata sin estados inútiles



Autómata con un estado inútil

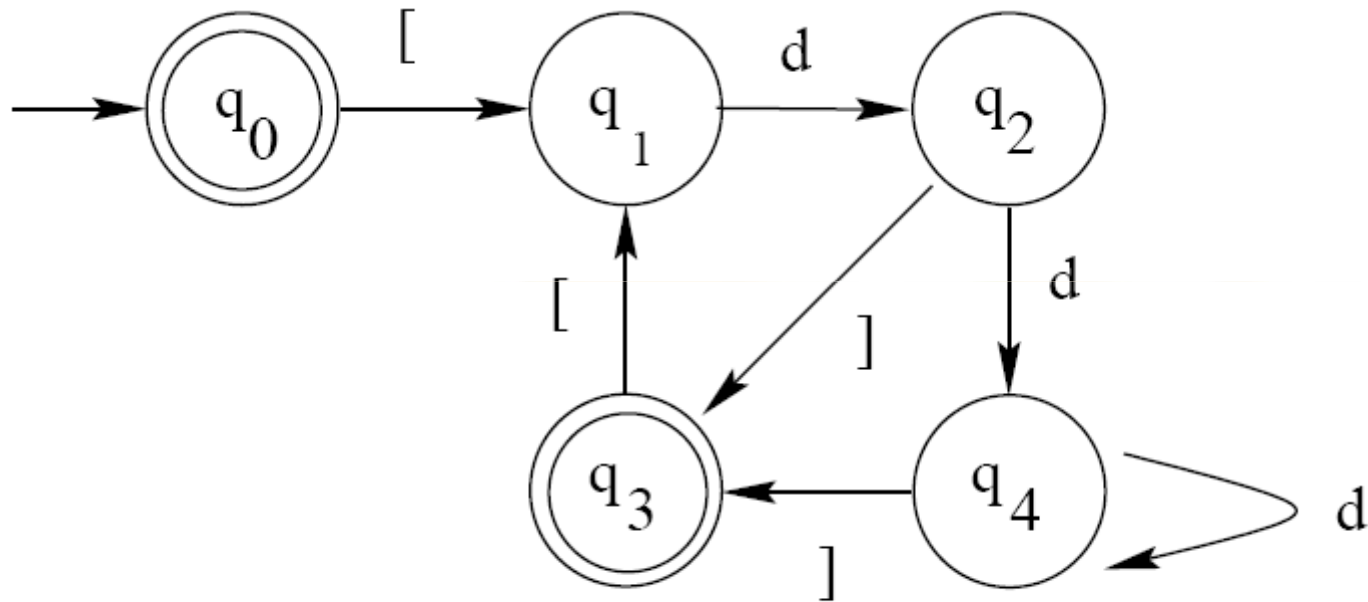


Autómata sin estados inútiles

Algoritmo para obtener el “Autómata Cociente”

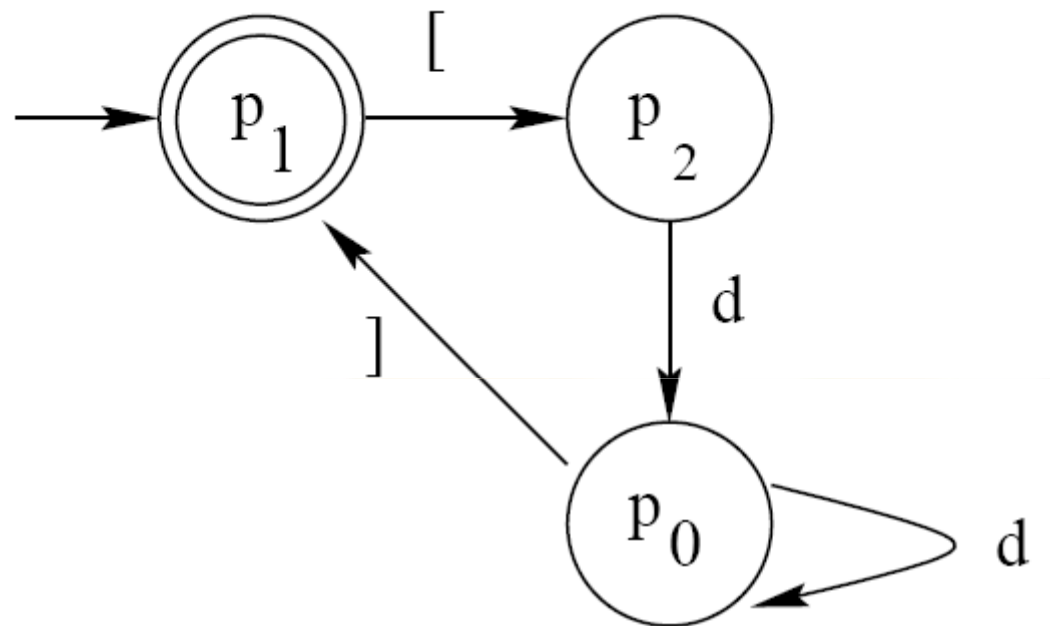
```
[1] inicio
[2]    $p_0 \leftarrow Q - F$ 
[3]    $p_1 \leftarrow F$ 
[4]   Nuevo  $\leftarrow \{p_0, p_1\}$  y  $p_0$  y  $p_1$  no marcados
[5]   mientras haya un estado  $p \in$  Nuevo no marcado hacer
[6]     Marcar a  $p$ 
[7]     para cada  $\sigma \in \Sigma$  hacer
[8]       Dividir  $p$  en subconjuntos tales que  $q_i$  y  $q_j$  estarán
[9]       en el mismo subconjunto si  $\delta(q_i, \sigma)$  y  $\delta(q_j, \sigma)$ 
[10]      pertenecen al mismo subconjunto de Nuevo
[11]     fin para
[12]     si se ha dividido  $p$  en subconjuntos
[13]       entonces
[14]         Sustituir  $p$  en Nuevo por los subconjuntos obtenidos
[15]         Desmarcar a todos los estados de Nuevo
[16]     fin si
[17]   fin mientras
[18] fin
```

Minimización de un autómata



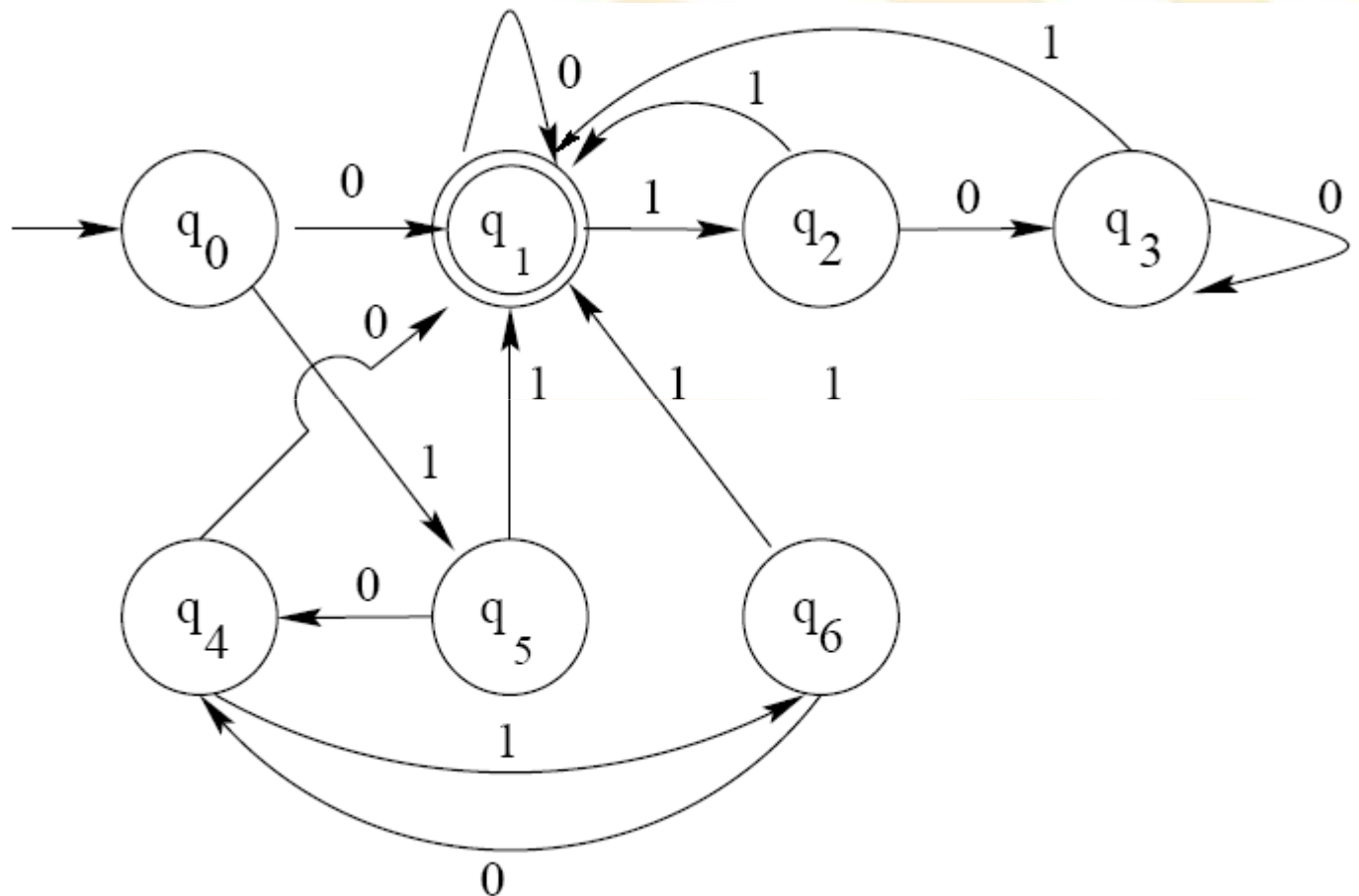
Autómata no minimizado

Minimización de un autómata



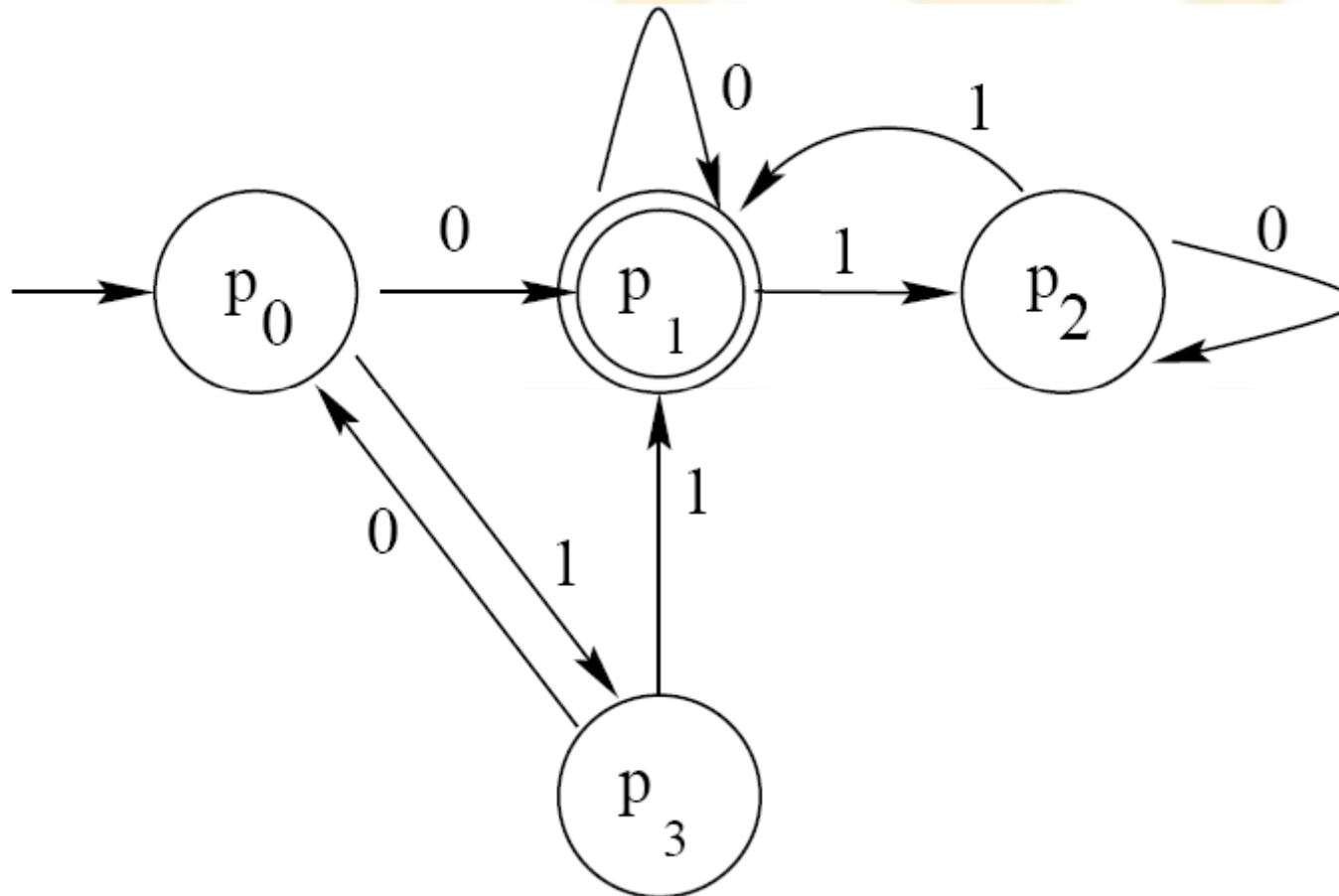
Autómata minimizado

Minimización de un autómata

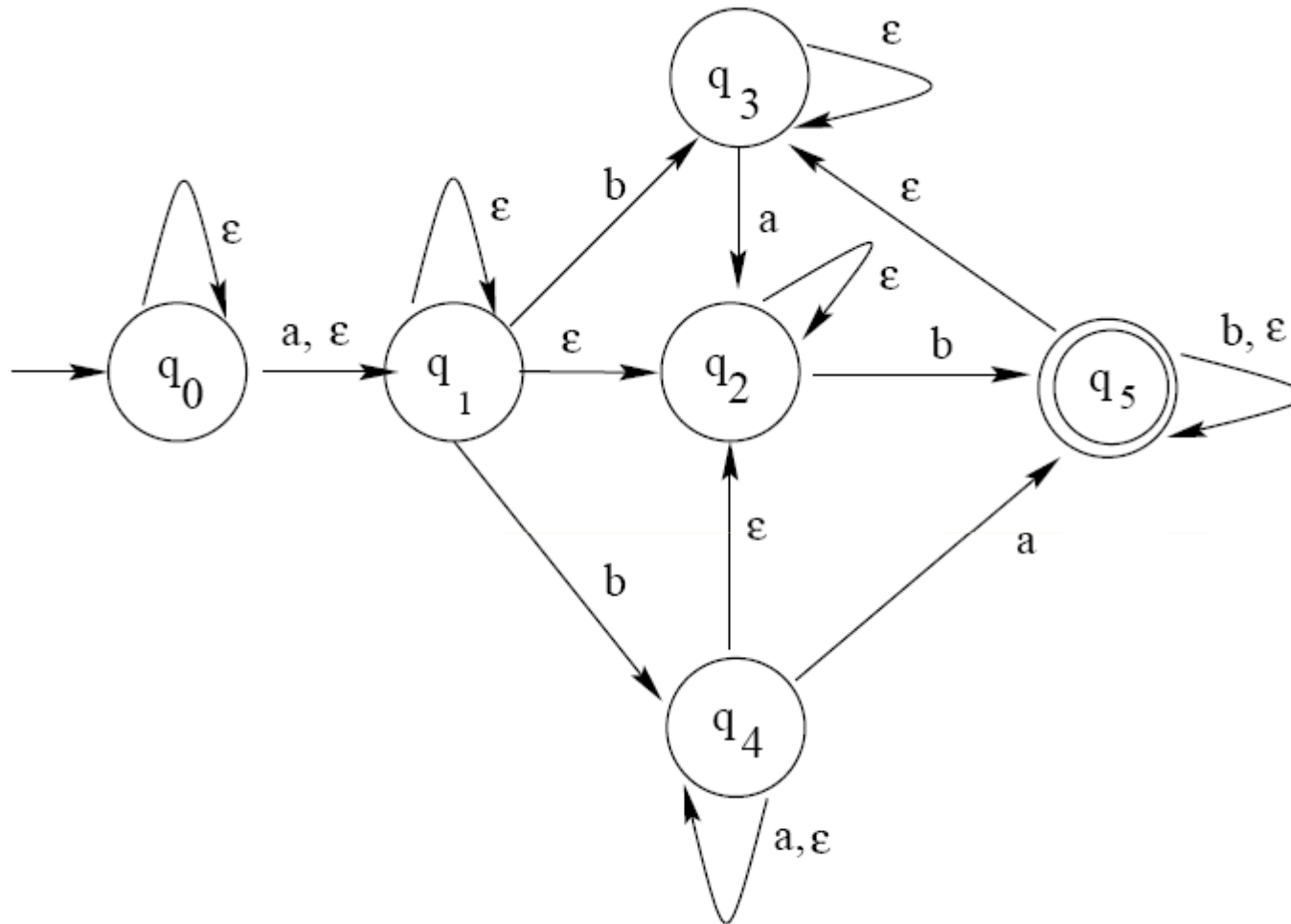


Autómata no minimizado

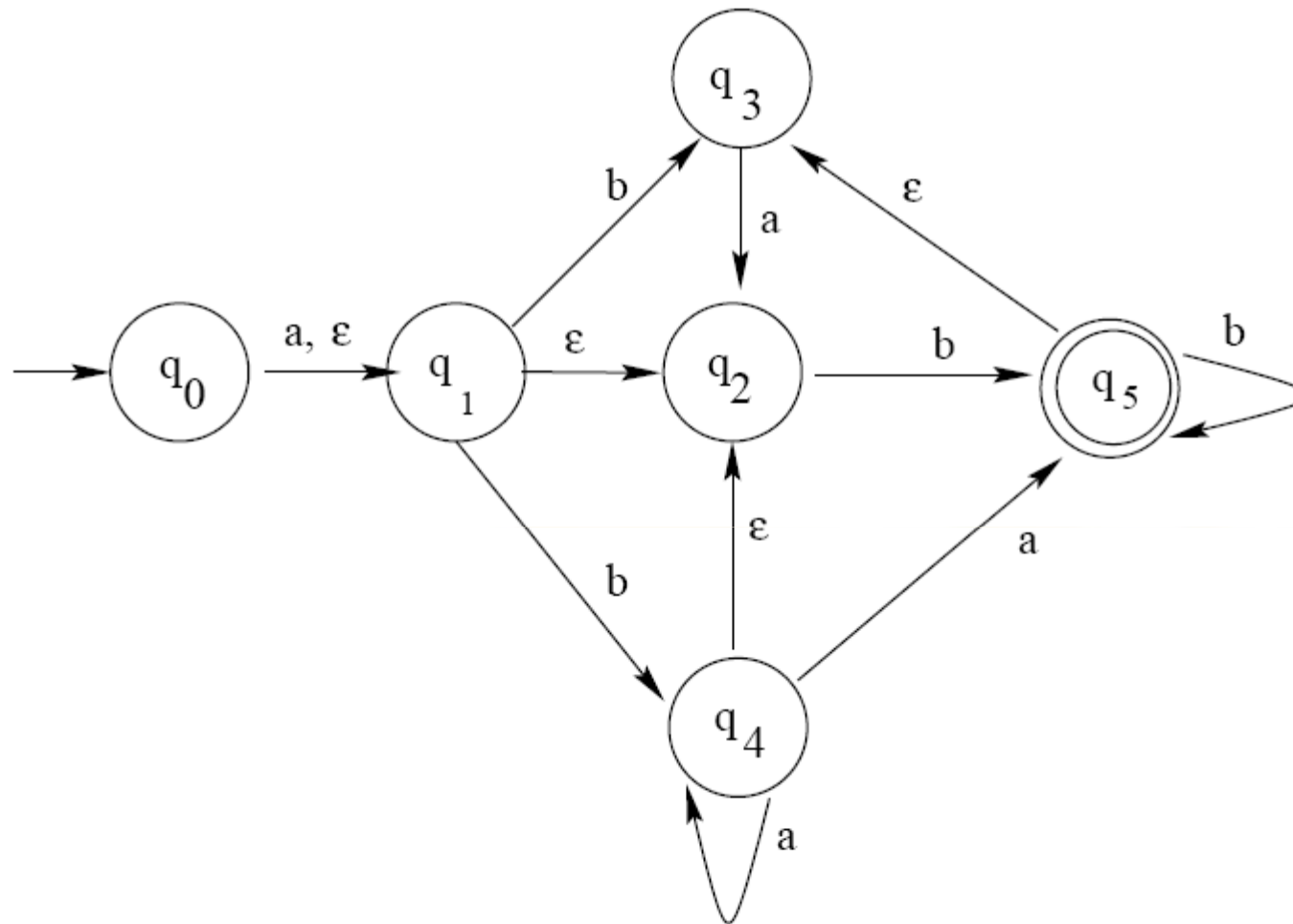
Minimización de un autómata



Autómata minimizado



**Autómata finito no determinista
(con transiciones épsilon triviales)**

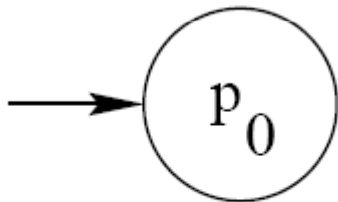


Autómata finito no determinista
(sin transiciones épsilon triviales)

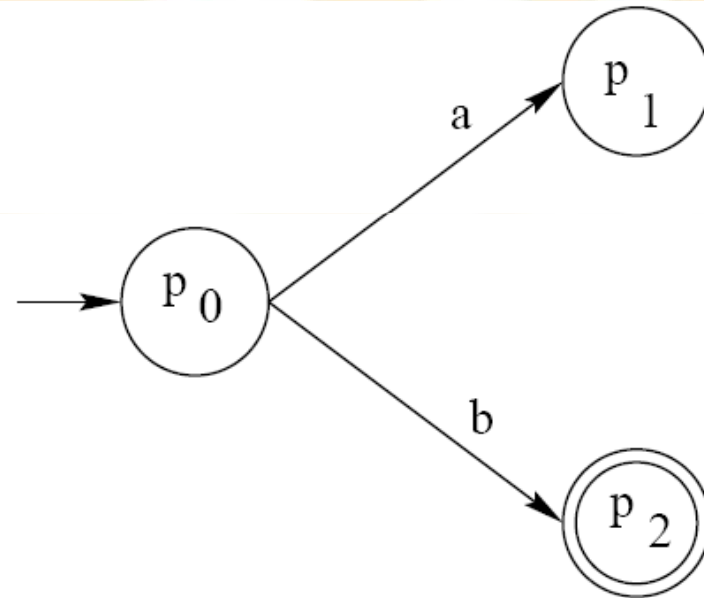
Algoritmo de Construcción de Subconjuntos

```
[1] inicio
[2]    $p_0 \leftarrow \text{clausura} - \varepsilon (q_0)$ 
[3]    $Q_D \leftarrow \{p_0\}$  y  $p_0$  no marcado
[4]   mientras haya un estado  $p \in Q_D$  no marcado hacer
[5]     Marcar a  $p$ 
[6]     para cada  $\sigma \in \Sigma$  hacer
[7]        $p' \leftarrow \text{clausura} - \varepsilon (\delta_N(p, \sigma))$ 
[8]       si  $p' \notin Q_D$ 
[9]         entonces
[10]            $Q_D \leftarrow Q_D \cup \{p'\}$  y  $p'$  no marcado
[11]         fin si
[12]       Definir  $\delta_D(p, \sigma) \leftarrow p'$ 
[13]     fin para
[14]   fin mientras
[15]    $F_D \leftarrow \{p_i \mid F_N \cap p_i \neq \emptyset\}$ 
[16] fin
```


Algoritmo de Construcción de Subconjuntos: ejemplo

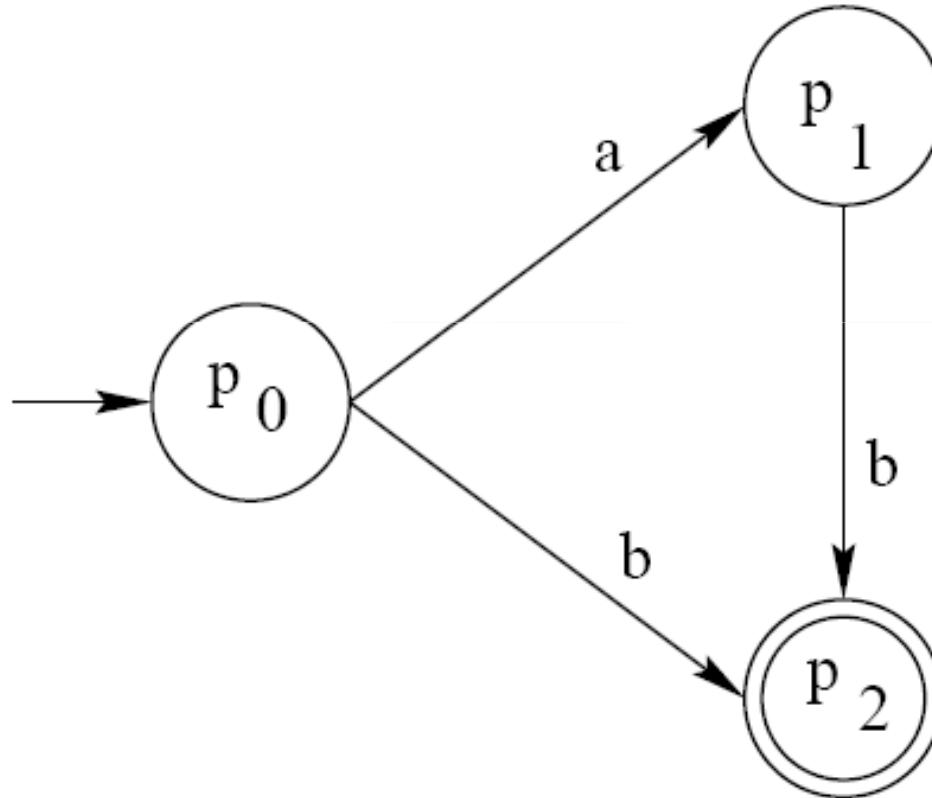


Estado inicial: p_0



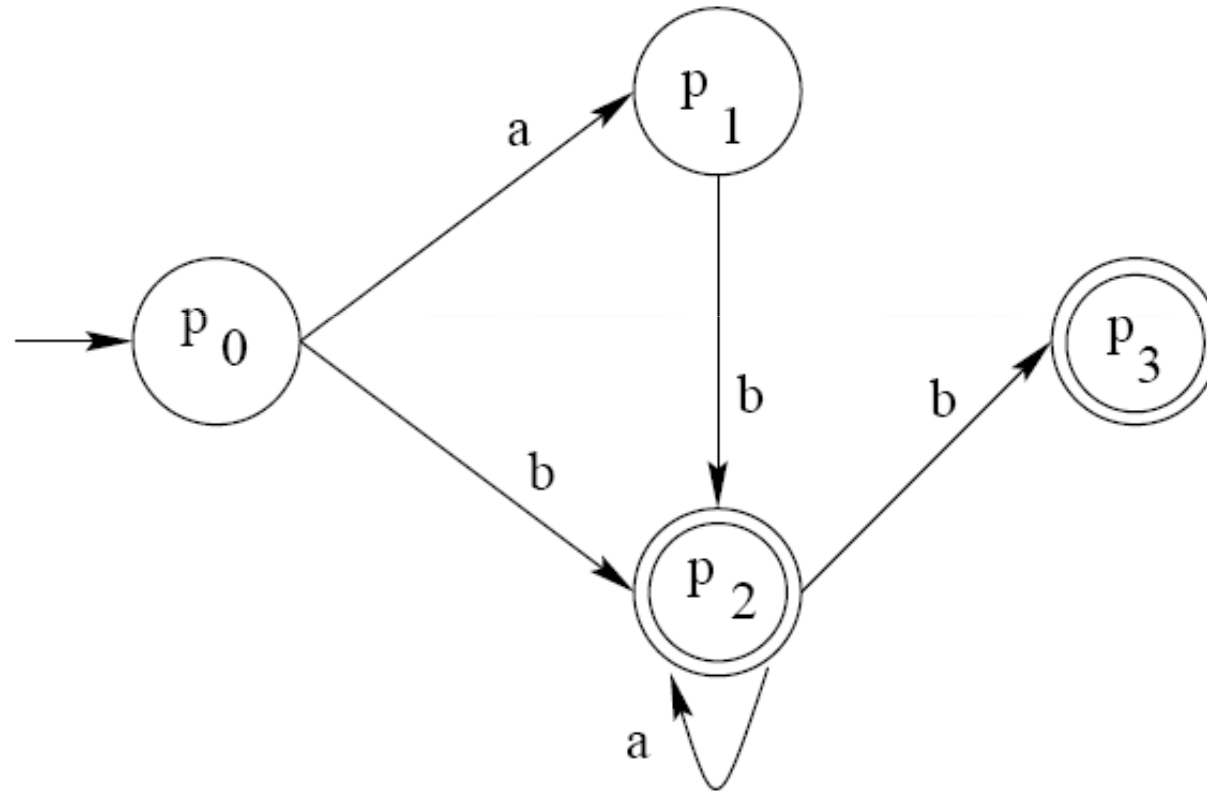
Transiciones de p_0

Algoritmo de Construcción de Subconjuntos: ejemplo



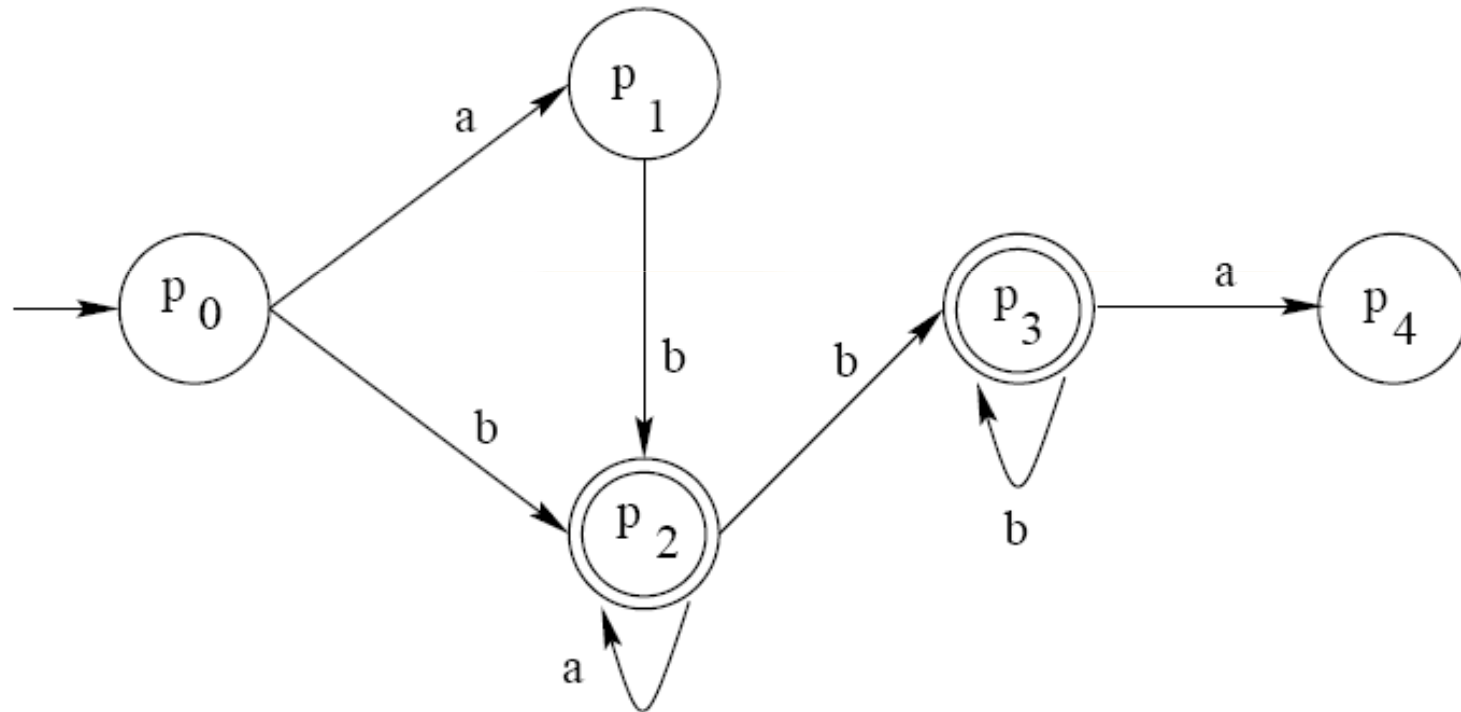
Transiciones de p_1

Algoritmo de Construcción de Subconjuntos: ejemplo



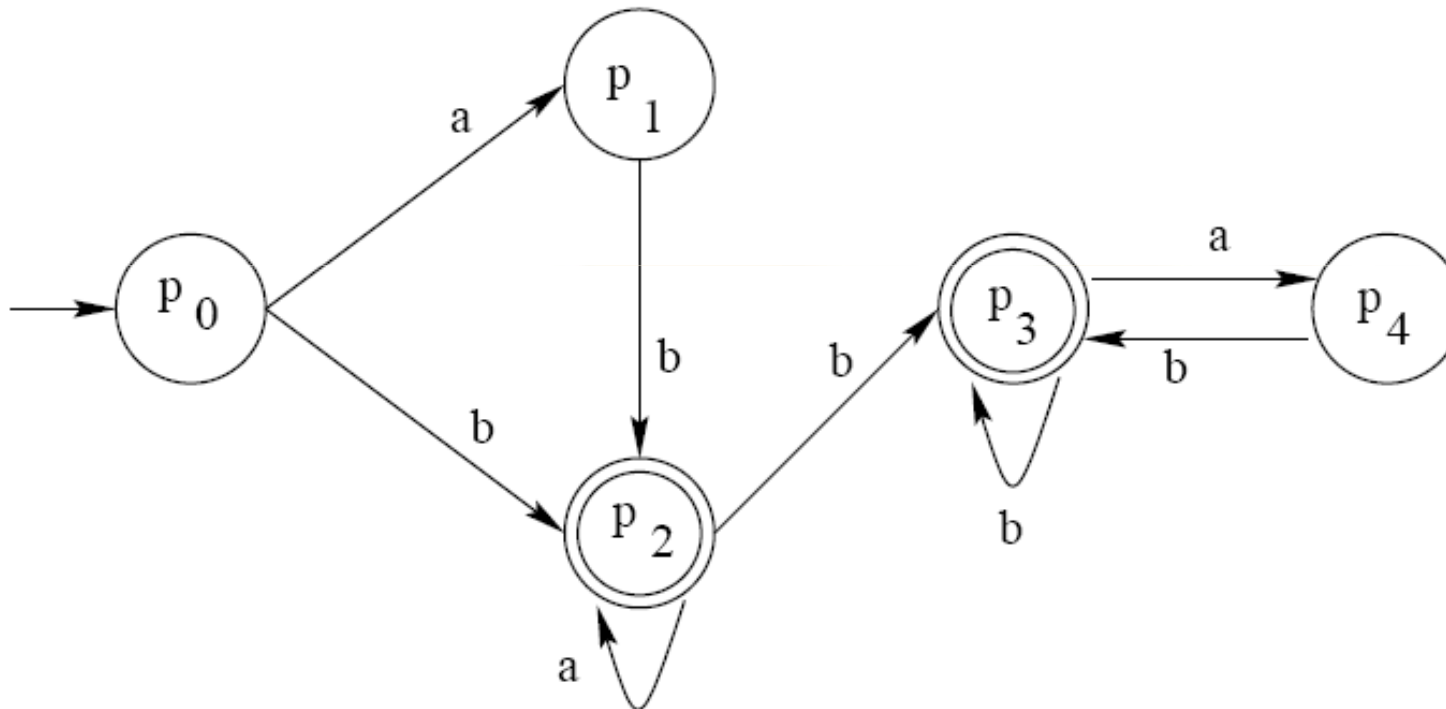
Transiciones de p_2

Algoritmo de Construcción de Subconjuntos: ejemplo



Transiciones de p_3

Algoritmo de Construcción de Subconjuntos: ejemplo

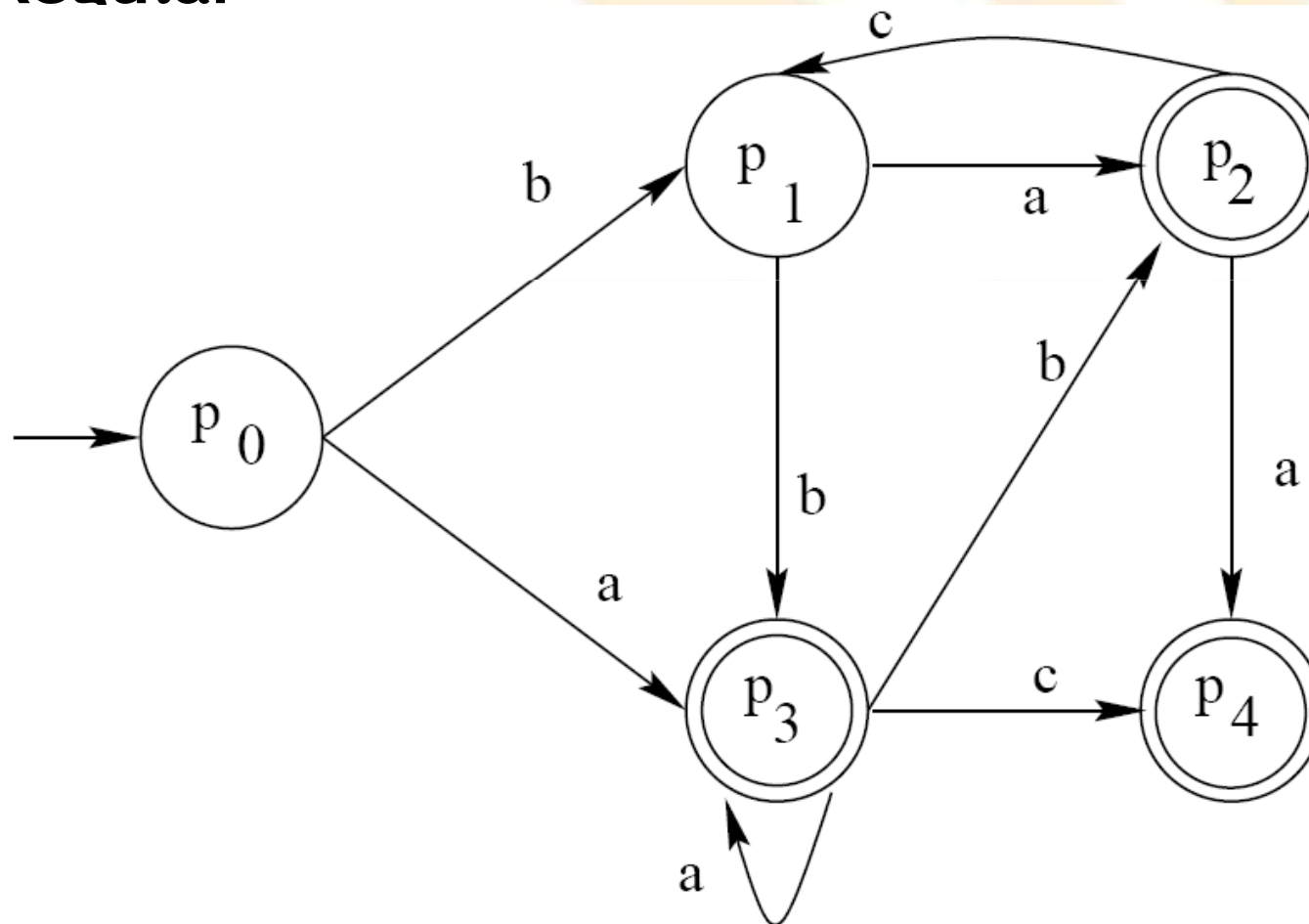


Transiciones de p_4

Ejercicio: transformación de una Gramática regular en un Automata Finito Determinista

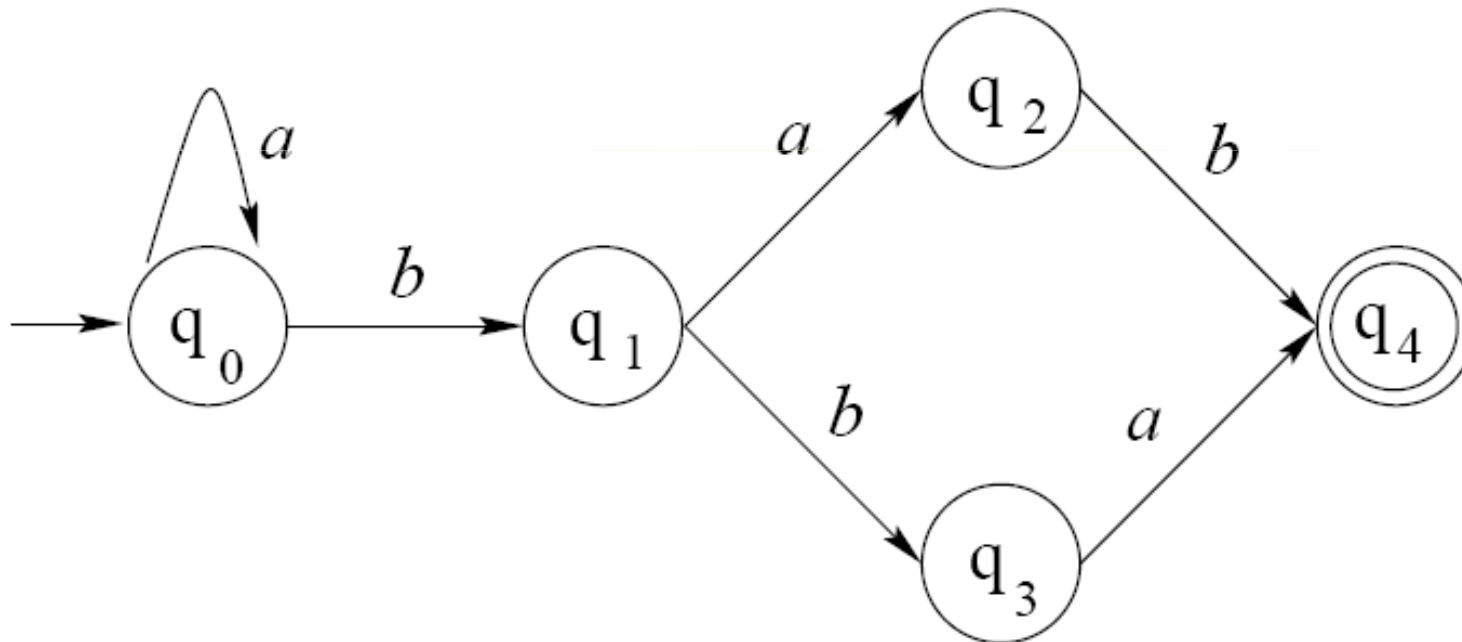
$$P = \{$$
$$S \rightarrow a A$$
$$A \rightarrow a A$$
$$A \rightarrow a$$
$$A \rightarrow b B$$
$$B \rightarrow b B$$
$$B \rightarrow b$$
$$\}$$

Ejercicio: transformación de un Autómata Finito Determinista en una Gramática Regular



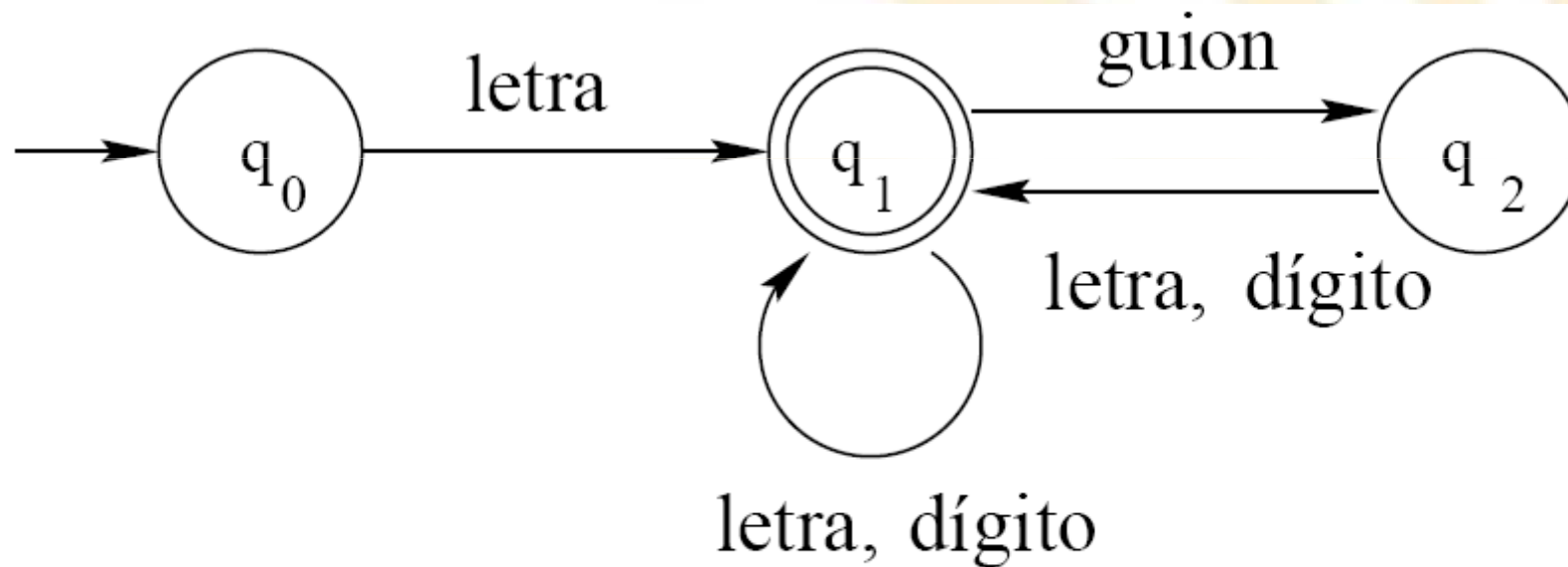
Problema de Análisis

Ejercicio: obtención de la Expresión Regular equivalente a un Autómata Finito Determinista



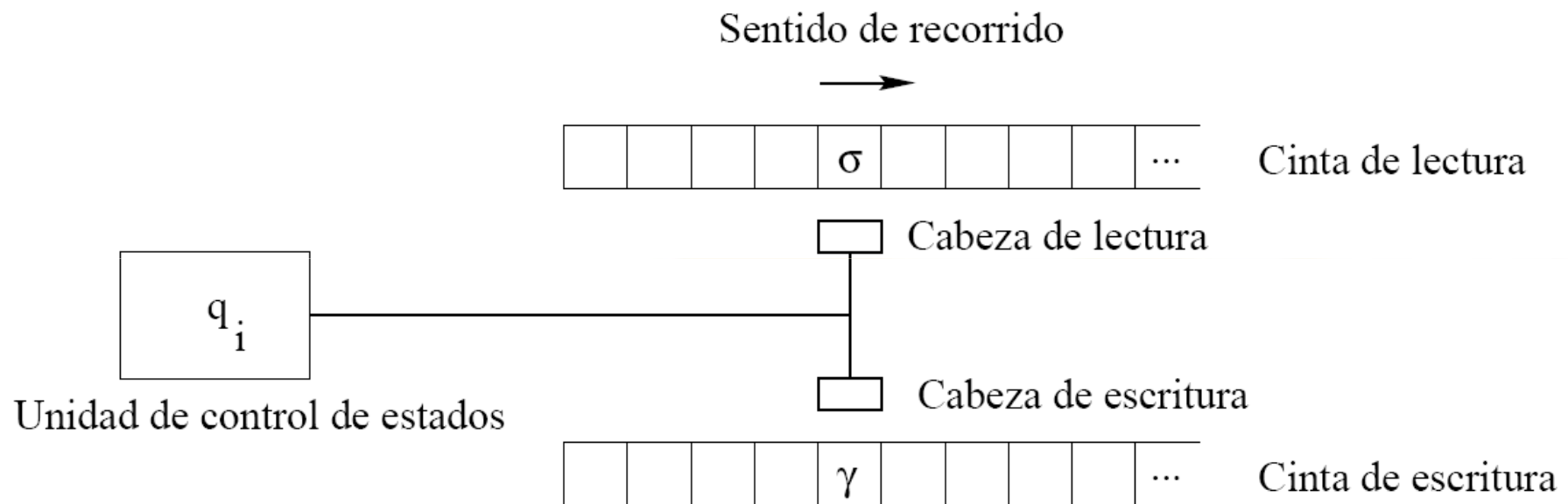
Problema de Análisis

Ejercicio: obtención de la Expresión Regular equivalente a un Autómata Finito Determinista

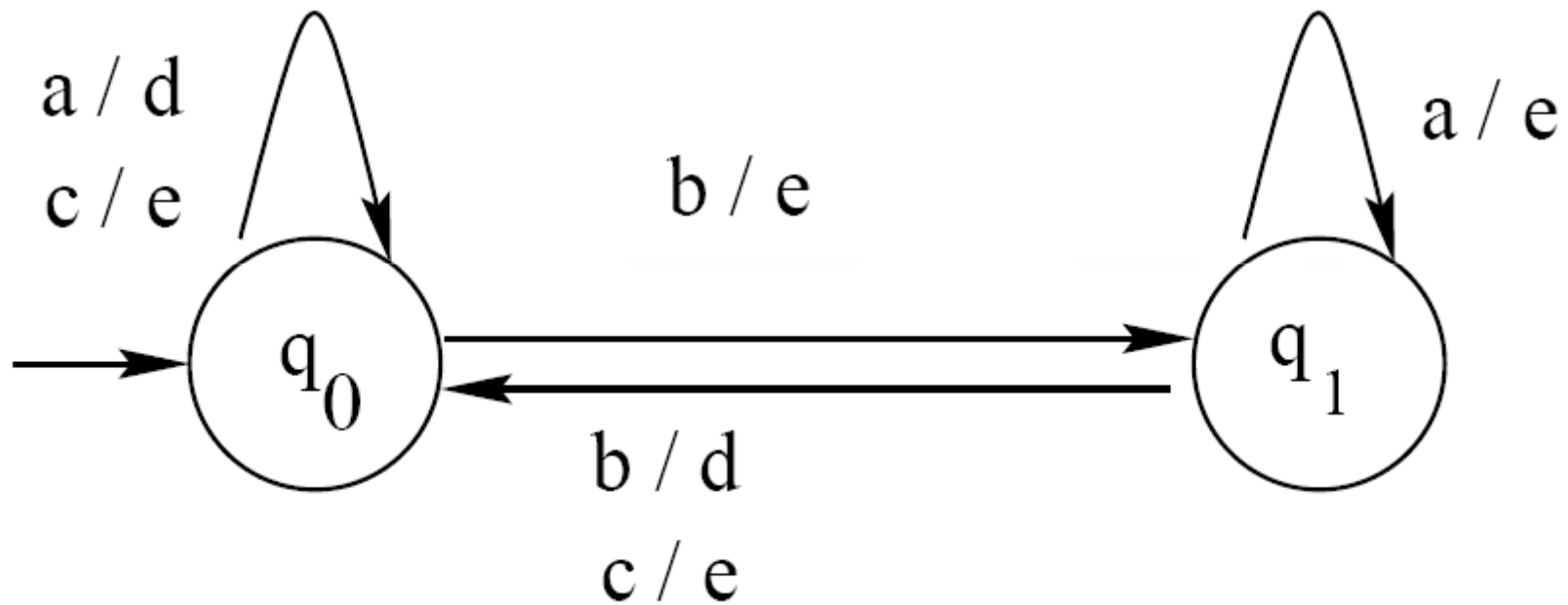


AFD que reconoce identificadores de COBOL

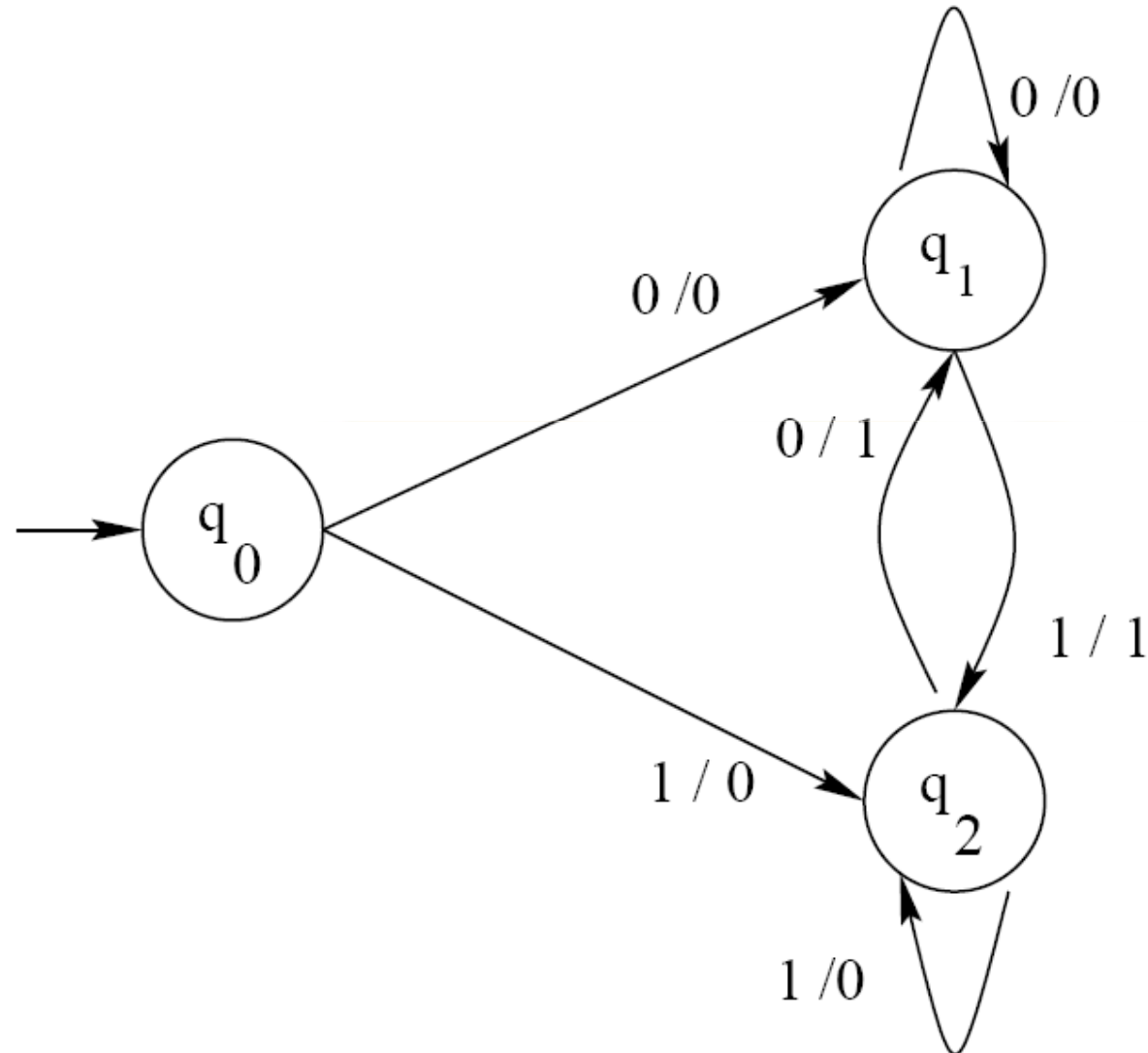
Componentes de una máquina secuencial



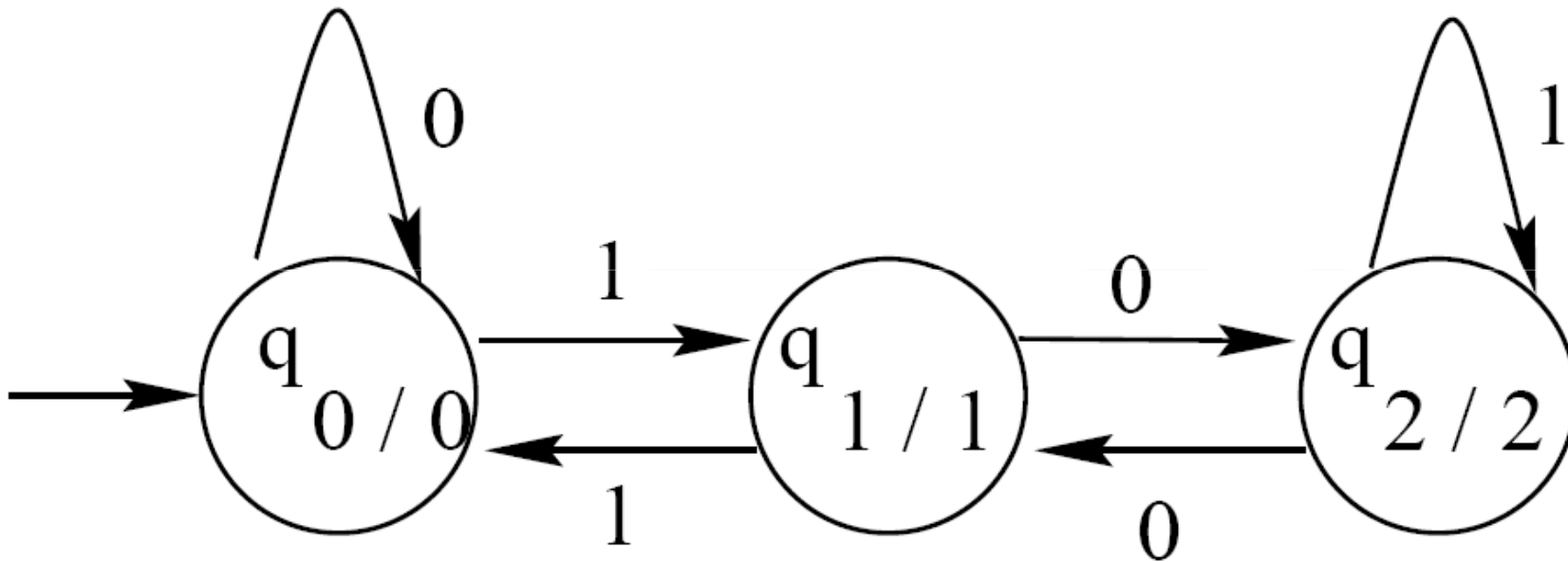
Representación gráfica de una máquina secuencial de Mealy



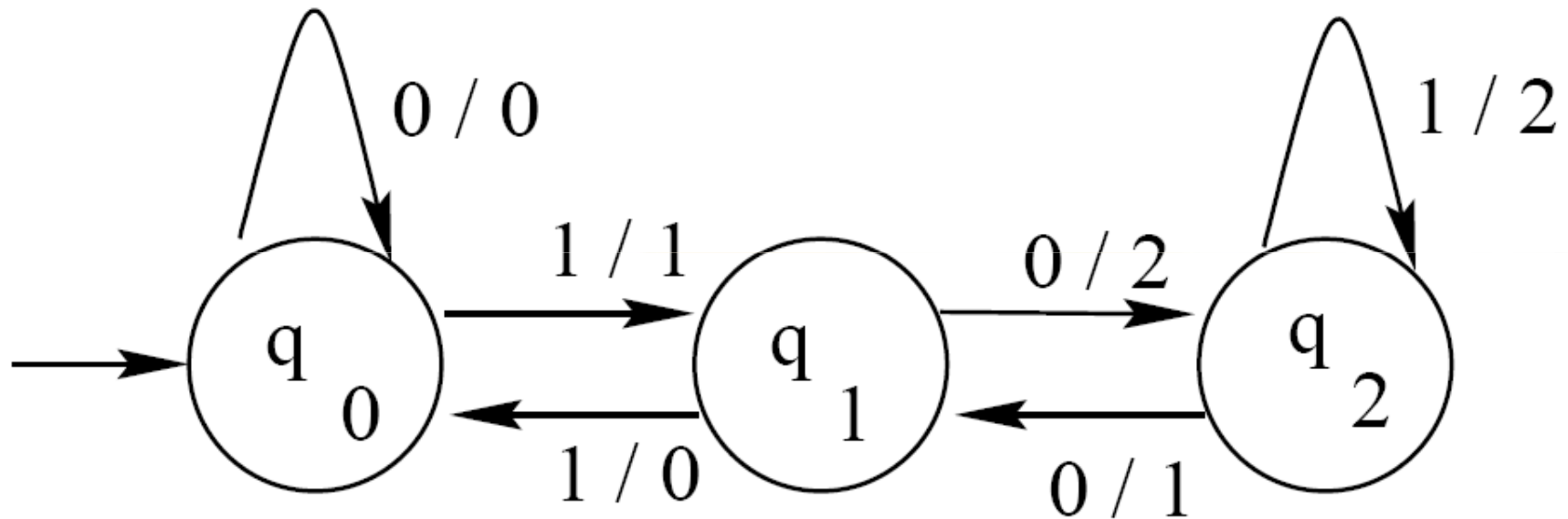
Máquina secuencial de Mealy que detecta



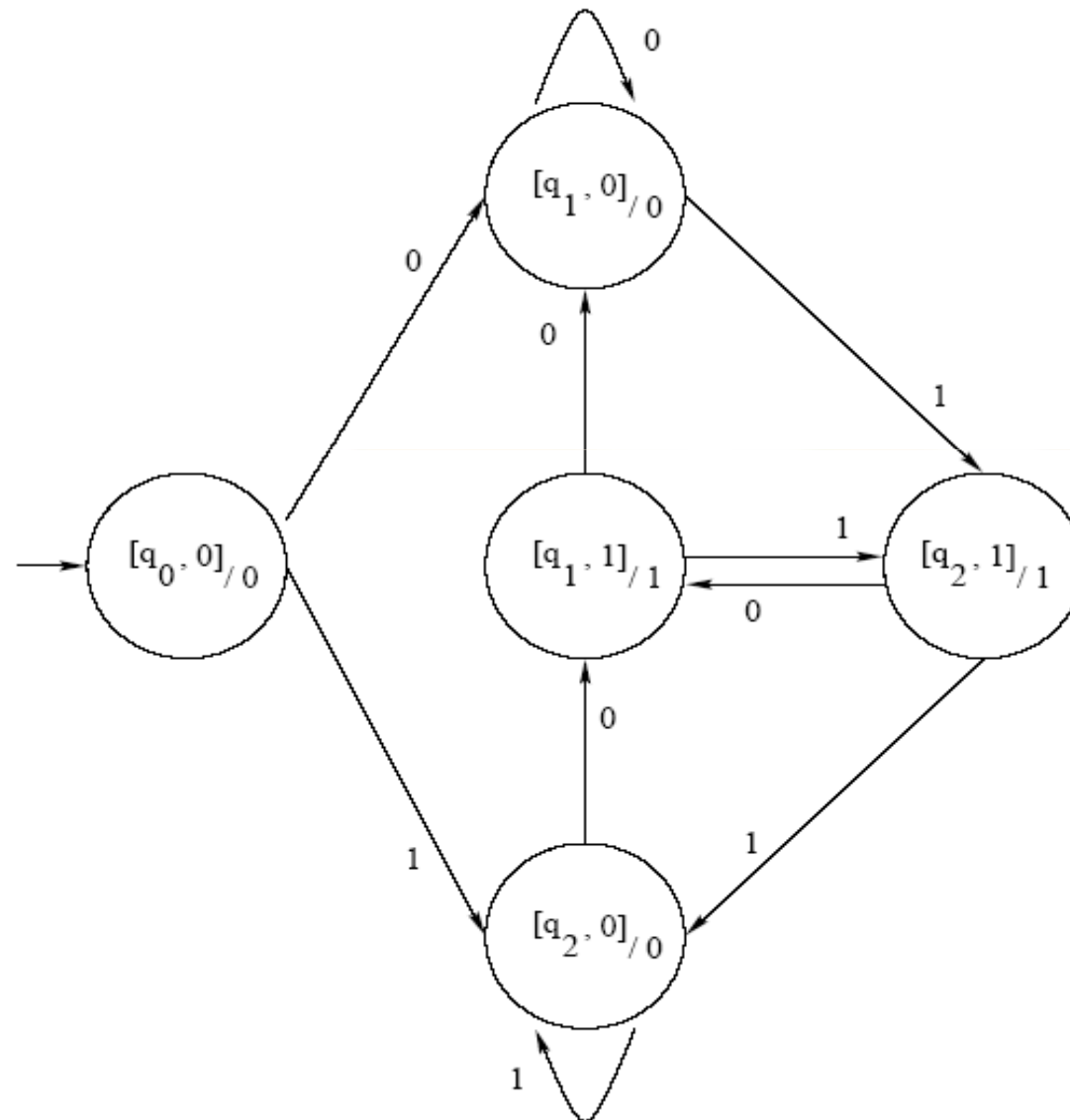
Máquina secuencial de Moore que calcula “n mod 3”



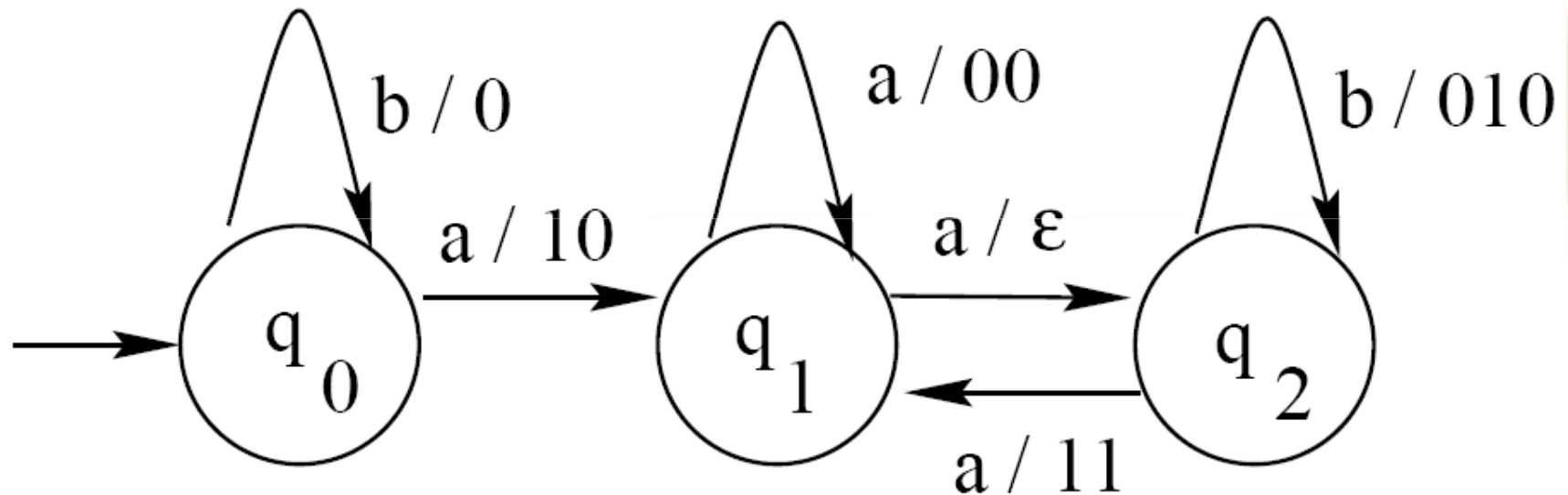
Máquina secuencial de Mealy que calcula “n mod 3”



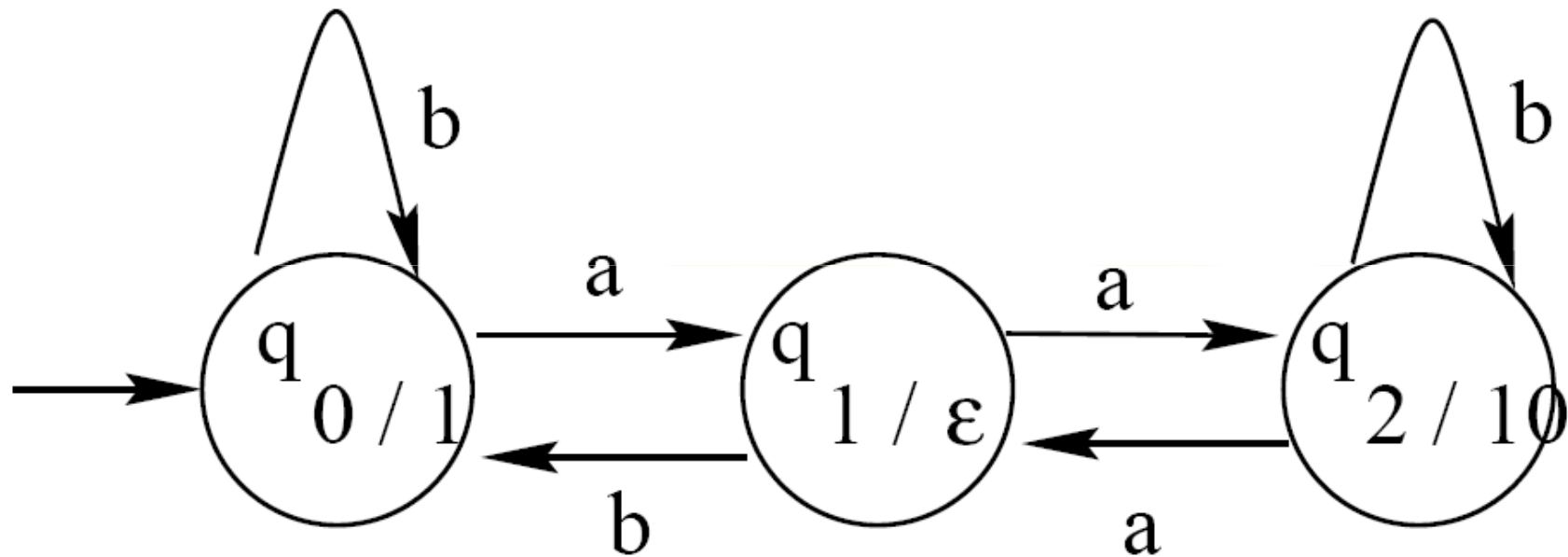
Máquina secuencial de Moore que detecta



Máquina secuencial de Mealy “generalizada”



Máquina secuencial de Moore “generalizada”





UNIVERSIDAD DE CÓRDOBA
ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR
DEPARTAMENTO DE INFORMÁTICA Y ANÁLISIS NUMÉRICO
INGENIERÍA TÉCNICA EN INFORMÁTICA DE SISTEMAS
SEGUNDO CURSO, SEGUNDO CUATRIMESTRE



TEORÍA DE AUTÓMATAS Y LENGUAJES FORMALES

**Tema 6.- Autómatas finitos
y máquinas secuenciales**

